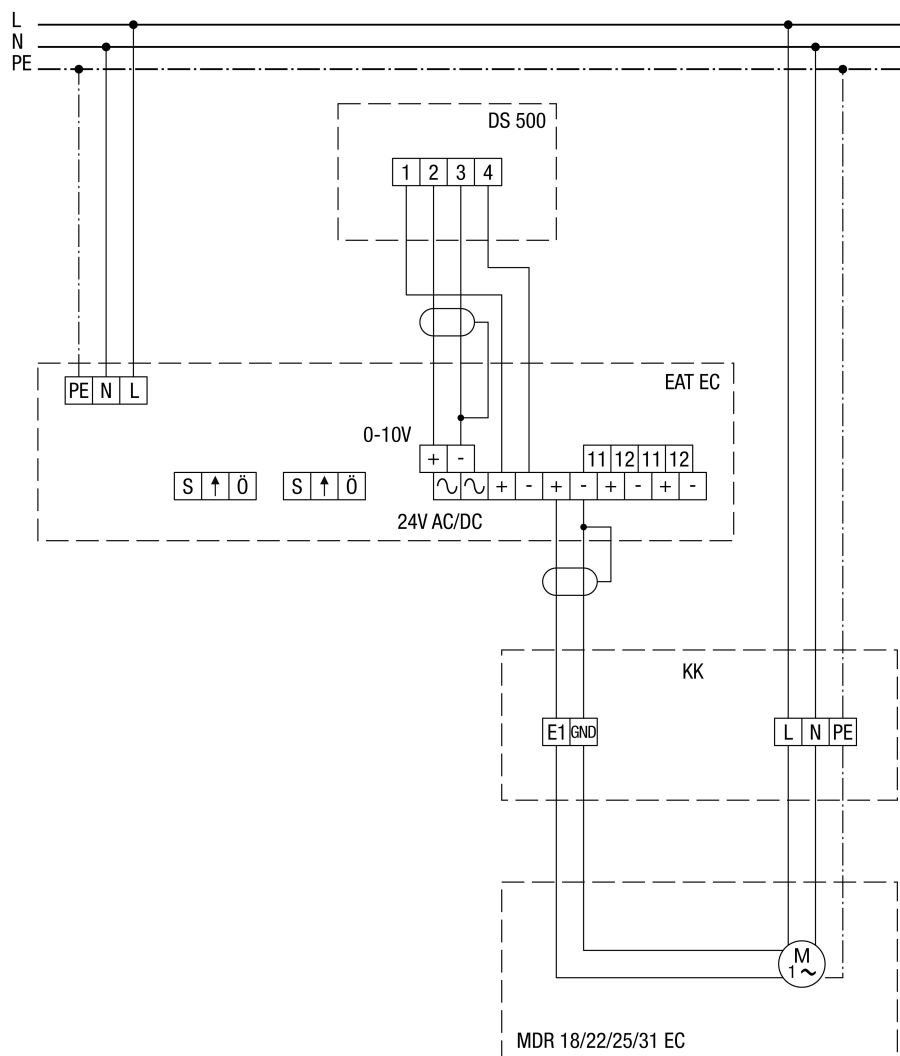


- L/L1, N/N1 - alimentation électrique 230 V / 50 Hz
- PE - conducteur de protection
- 10 V / GND - alimentation électrique 10 VDC
- E1 - tension de commande entrée de vitesse (0-10 V)
- D1 - contact de validation (10 V)
- A1 - sortie de vitesse
- A/B - MODBUS
- 11/14 - contact libre de potentiel moteur
- 33/34 - contact libre de potentiel interrupteur de réparation
- 1/2 - contact inoccupé (en cas de raccordement d'une commande de pression)
- PWM - réglage de vitesse PWM
- DP - réglage de vitesse potentiomètre
- ODA - option évaluation de la vitesse
- n - vitesse de rotation (exemple : 10 Hz x 60 = 600 rpm, Open-Collector)
- OSM - option message de défaut
- SM M - message de défaut moteur
- SM REP - message de défaut interrupteur de réparation
- OMB - option Modbus (taux de transfert = 19200, bits = 8, Parité = EVEN, bits d'arrêt = 1, Handshake = aucun)
- REP - interrupteur de réparation
- KK - bornier
- M - Moteur

MDR 22 EC

MDR 18 / 22 / 25 / 31 avec système de régulation de la pression et de la température EAT EC



KK - bornier